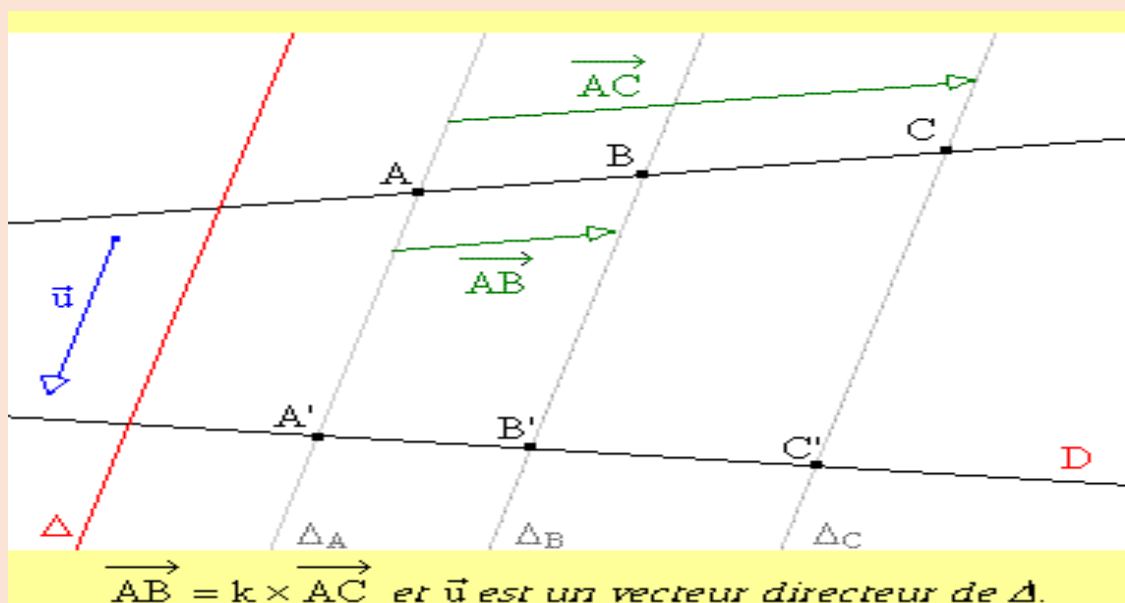


**Démonstration du théorème de Thales pour le tronc commun scientifique marocain français national(2014-2015) par le prof ENNAJI AHMED lycée biranzarane**

**A ELJADIDA COURS PROJECTION ( propriété de Thales direct en vecteurs)**

A, B et C sont donc trois points tels que  $\vec{AB} = k \times \vec{AC}$  où k est un réel.



La situation est la suivante :

On appelle  $\vec{u}$  un vecteur directeur de la droite ( $\Delta$ ).

C'est aussi un vecteur directeur de la droite ( $\Delta_A$ ) qui est la parallèle à  $\Delta$  passant par A.

Comme A' en fait partie. Il existe donc un réel a tel que  $\vec{A'A} = a \cdot \vec{u}$ .

De la même façon, en considérant les droites  $(\Delta_B)$  et  $(\Delta_C)$ , nous pouvons affirmer qu'il existe des réels  $b$  et  $c$  tels que  $\overrightarrow{B'B} = b\vec{u}$  et  $\overrightarrow{C'C} = c\vec{u}$ .

Revenons à la relation  $\overrightarrow{AB} = k \times \overrightarrow{AC}$ . Appliquons-y la relation de Chasles

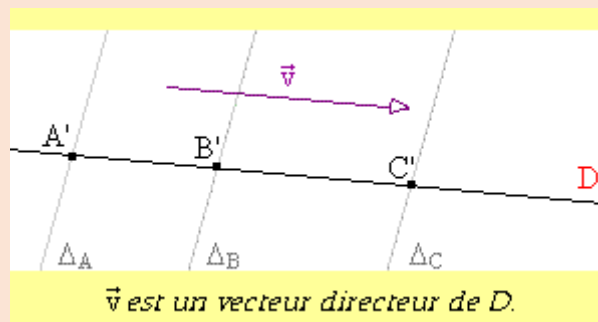
$$\begin{aligned} \overrightarrow{AB} &= k \times \overrightarrow{AC} \\ \overrightarrow{AA'} + \overrightarrow{A'B'} + \overrightarrow{B'B} &= k \times (\overrightarrow{AA'} + \overrightarrow{A'C'} + \overrightarrow{C'C}) \\ -a\vec{u} + \overrightarrow{A'B'} + b\vec{u} &= k \times (-a\vec{u} + \overrightarrow{A'C'} + c\vec{u}) \\ \overrightarrow{A'B'} - k \times \overrightarrow{A'C'} &= \underbrace{(a - k \times a - b + k \times c)}_d \vec{u} \\ \overrightarrow{A'B'} - k \times \overrightarrow{A'C'} &= d\vec{u} \end{aligned}$$

Là, deux cas sont possibles. Soit  $d$  est nul, soit il ne l'est pas !

**Voyons ce qui se passe lorsque  $d$  est non nul.**

Supposons que  $d$  ne soit pas nul. Comme  $\vec{u}$  est un vecteur directeur, il est lui aussi non nul. Le produit  $d.\vec{u}$  n'est donc pas égal au vecteur nul ! Par conséquent, il en va de même pour  $\overrightarrow{A'B'} - k \times \overrightarrow{A'C'}$ .

Intéressons-nous aux points  $A'$ ,  $B'$  et  $C'$ . Ils font tous trois partie de la droite  $(D)$ . On appelle  $\vec{v}$  un vecteur directeur de cette droite.



Nous pouvons écrire qu'il existe deux réels  $x$  et  $y$  tels que  $\overrightarrow{A'B'} = x.\vec{v}$  et  $\overrightarrow{A'C'} = y.\vec{v}$ .

Ainsi donc :

$$\overrightarrow{A'B'} - k \times \overrightarrow{A'C'} = x.\vec{v} - (k \times y).\vec{v} = \underbrace{(x - k \times y)}_z \vec{v} = z\vec{v}$$

Comme  $\vec{A'B'} - k \times \vec{A'C'}$  est non nul et que  $\vec{v}$  est un vecteur directeur, le réel  $z$  est nécessairement non nul. Si l'on résume, on a donc que :

$$d \cdot \vec{u} = z \cdot \vec{v} \quad \text{c'est-à-dire} \quad \vec{u} = \underbrace{\left( \frac{z}{d} \right)}_{\neq 0} \cdot \vec{v}$$

Autrement dit, les vecteurs  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires. Vu qu'ils sont des vecteurs directeurs des droites  $(\Delta)$  et  $(D)$ , celles-ci sont donc parallèles.

Ce qui est absurde. En effet, dans une projection la droite sur laquelle on projette (ici  $(D)$ ) ne peut être parallèle à l'axe par rapport auquel on projette (ici  $(\Delta)$ ).

Si l'on résume :

Si  $d$  est non nul alors les droites  $(D)$  et  $(\Delta)$  sont parallèles.

Autrement dit, si  $(D)$  et  $(\Delta)$  ne sont pas parallèles alors le réel  $d$  ne peut pas être non nul. Il est donc nécessairement égal à 0.

***Nous venons de réaliser une démonstration par l'absurde. Nous avons supposé quelque chose ( $d$  non nul). Et de fil en aiguille, nous avons montré que cela n'était pas possible puisque l'on aboutissait à une contradiction ( $(D)$  et  $\Delta$  parallèles). Le principe d'une démonstration par l'absurde est de montrer qu'une certaine chose (ici  $d = 0$ ) est impossible car cela contredit les données de départ (ici  $(D)$  et  $\Delta$  non parallèles).***

Le réel  $d$  est donc nécessairement nul ! Par suite :

$$\begin{aligned} \vec{A'B'} - k \times \vec{A'C'} &= \underset{d}{0} \vec{u} = \vec{0} \\ \text{d'où } \vec{A'B'} &= k \times \vec{A'C'} \end{aligned}$$

*Ce qui démontre le théorème de projection.*

***Note : le théorème de projection est à la base de toutes les versions existantes du théorème de Thalès ainsi que du théorème des milieux. Grâce à lui, ces derniers peuvent être démontrés. C'est ce qui explique son importance et le fait que nous en parlions... alors que d'autres n'effleurent à peine.***