
Interpolation et Géostatistique (III)

Krigeage

<http://dpt-info.u-strasbg.fr/~gancars>

Pierre Gançarski
IUT Robert Schuman

5 – Géostatistique

- Le krigeage est nommé d'après Gerhardus Danie Krige, un ingénieur minier sud-africain qui a présenté les idées dans sa thèse de maîtrise en 1951.

- "A statistical approach to some basic mine valuation problems on the Witwatersrand". J. of the Chem., Metal. and Mining Soc. of South Africa 52 (6): 119–139.

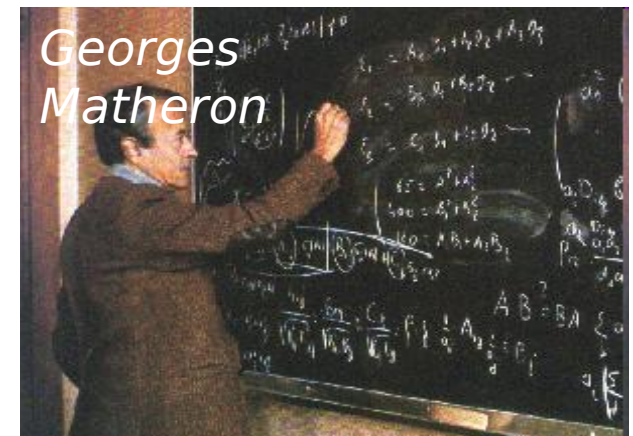


Danie Gerhardus

Ces idées ont ensuite été formalisée par un éminent mathématicien français Georges Matheron en 1962.

- Traité de Géostatistique Appliquée, Editions Technip, France

- Krigeage a deux aspects :
 - la quantification de la structure spatiale des données (appelée variographie)
 - la prévision des valeurs à des points inconnus



5 – Géostatistique

■ Idée de base :

- A priori, la valeur attendue pour une variable Z ne devrait pas varier avec la latitude et la longitude : la valeur de Z est constante dans toute la région mais cette valeur n'est pas nécessairement connue.
- Or, on constate en général, une certaine variabilité dans les valeurs pour Z aux différents points : cela peut être considéré cela comme une déviation locale de la structure globale
→ structure locale ou résiduelles ou encore erreur.

→ Les géostatisticiens décomposent la valeur z_p de Z en un point p en un terme lié à la structure globale α et un terme lié à la structure locale ε_p .

$$z_p = \alpha + \varepsilon_p$$

5 – Géostatistique

- Comme pour IDW l'influence d'un point i (de valeur z_i mesurée) sur le calcul de la valeur locale estimée ε_p au point P , diminue en fonction de sa distance

$$\varepsilon_p = \sum_{i=1, \dots, N} w_i z_i$$

Le problème consiste à trouver les w_i

$$\hat{z}_p = \alpha + \varepsilon_p = \alpha + \sum_{i=1, \dots, N} w_i z_i$$

5 – Géostatistique

■ Propriétés de l'estimateur

- Contrainte de non-biais : l'espérance des valeurs estimées doit être la même que l'espérance des valeurs réelles
- Contrainte d'optimalité : la variance de l'erreur d'estimation doit être la plus petite possible
 - l'erreur d'estimation est la différence entre la valeur estimée et la valeur réelle.

5 – Géostatistique : Krigage simple

■ Cas stationnaire : Krigage simple

- Contrainte de non-biais : l'espérance des valeurs estimées doit être la même que l'espérance des valeurs réelles

$$E[z'_p] = E[z_p] \Rightarrow \alpha + \sum_{i=1, \dots, n} w_i E[z_i] - E[z_p] = 0$$

p appartenant à l'échantillon, z_p sa valeur réelle, n le nbre points dans son voisinage

- d'où $\alpha + \left(\sum_{i=1, \dots, n} w_i - 1 \right) \cdot \mu = 0$ où μ est la moyenne

d'où

$$\alpha = \mu \left(1 - \sum_{i=1, \dots, n} w_i \right)$$

5 – Géostatistique

■ Plusieurs cas

- Champs stationnaires : la variation de la mesure entre deux points distants de h ne dépend que de h , et non de la position des points
 - Krigeage simple : on connaît μ (en général, la moyenne du champ à estimer) ou on sait l'estimer \rightarrow on peut calculer α
 - Krigeage ordinaire : on ne connaît pas μ
- Champs non-stationnaires
 - Krigeage universel

5 – Géostatistique : Krigeage simple

- La variance de l'erreur doit être minimale

$$\text{Var}[z'_p - z_p] = \text{Var}[z'_p] + \text{Var}[z_p] - 2\text{Cov}[z'_p, z_p]$$

or
$$\text{Var}[z'_p] = \text{Var}\left[\sum_{i=1}^n w_i z_i\right] = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n w_i w_j \text{Cov}[z_i, z_j]$$

et
$$\text{Var}[z_p] = \sigma^2$$

où σ est la variance de la mesure

5 – Géostatistique : Krigeage simple

- D'où

$$\text{Var}[z'_p - z_p] = \text{Var}[z'_p] + \text{Var}[z_p] - 2\text{Cov}[z'_p, z_p]$$

se ré-écrit en :

$$\text{Var}[z'_p - z_p] = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n w_i w_j \text{Cov}[z_i, z_j] + \sigma^2 - 2\text{Cov}[z'_p, z_p]$$

Reste à calculer la covariance entre z'_p et z_p

5 – Géostatistique : Krigeage simple

- Il faut encore calculer la covariance entre z'_p et z_p

$$\begin{aligned} \text{Cov}[z'_p, z_p] &= \text{Cov}\left(\sum_{i=1}^n w_i z_i, z_p\right) \\ &= E\left(\sum_{i=1}^n w_i z_i \cdot z_p\right) - E\left(\sum_{i=1}^n w_i z_i\right) \cdot E(z_p) \quad \text{par définition} \\ &= \sum_{i=1}^n w_i E(z_i \cdot z_p) - \sum_{i=1}^n w_i E(z_i) \cdot E(z_p) \\ &= \sum_{i=1}^n w_i \text{Cov}[z_i, z_p] \end{aligned}$$

On se ramène à un calcul de covariance entre les points connus et le point à estimer.

5 – Géostatistique : Krigeage simple

■ D'où

$$\text{Var}[z'_p - z_p] = \text{Var}[z'_p] + \text{Var}[z_p] - 2\text{Cov}[z'_p, z_p]$$

se ré-écrit en :

$$\text{Var}[z'_p - z_p] = \sigma^2 + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n w_i w_j \text{Cov}[z_i, z_j] - 2 \sum_{i=1}^n w_i \text{Cov}[z_i, z_p]$$

5 – Géostatistique : Krigeage simple

La variance doit être minimale : il faut donc trouver $w = \{w_1, \dots, w_n\}$ tels que la dérivée soit nulle

$$\frac{d(\text{Var}[z'_p - z_p])}{dw} = \frac{d\left(\sigma^2 + \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n w_i w_j \text{Cov}[z_i, z_j] - 2 \sum_{i=1}^n w_i \text{Cov}[z_i, z_p]\right)}{dw} = 0$$

c'est-à-dire $\sum_{j=1}^n w_j \text{Cov}[z_i, z_j] = \text{Cov}[z_i, z_p]$ et ce pour tout i dans le voisinage de p

→ On obtient un système linéaire à n équations à résoudre

■ Le système d'équation

$$\begin{cases} w_1 C_{1,1} + w_2 C_{1,2} + w_3 C_{1,3} + \dots + w_n C_{1,n} & = & C_{1,p} \\ w_1 C_{2,1} + w_2 C_{2,2} + w_3 C_{2,3} + \dots + w_n C_{2,n} & = & C_{2,p} \\ & \dots & \dots \\ w_1 C_{n,1} + w_2 C_{n,2} + w_3 C_{n,3} + \dots + w_n C_{n,n} & = & C_{n,p} \end{cases}$$

peut s'écrire

$$\begin{bmatrix} C_{1,1} & C_{1,2} & \dots & C_{1,n} \\ & & \ddots & \\ C_{n,1} & C_{n,1} & \dots & C_{n,n} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_1 \\ \vdots \\ w_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_{1,p} \\ \vdots \\ C_{n,p} \end{bmatrix}$$

c'est-à-dire

$$\begin{bmatrix} w_1 \\ \vdots \\ w_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_{1,1} & C_{1,2} & \dots & C_{1,n} \\ & & \ddots & \\ C_{n,1} & C_{n,1} & \dots & C_{n,n} \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} C_{1,p} \\ \vdots \\ C_{n,p} \end{bmatrix}$$

5 – Géostatistique : Krigeage ordinaire

■ Cas stationnaire : Krigeage ordinaire

- En général, on ne connaît pas la moyenne : Le seul moyen de garantir le non-biais est que dans la formule

$$E[z'_p - z_p] = \alpha + \left(\sum_{i=1, \dots, n} w_i - 1 \right) \mu = 0$$

– α soit nul

– et que

$$\sum_{i=1, \dots, n} w_i = 1$$

- La propriété sur la variance étant la même que précédemment, nous obtenons donc une équation de plus.

5 – Géostatistique : Krigage cas stationnaire

- Reste à résoudre le système linéaire

1. Comment calculer les valeurs de covariance : utiliser le variogramme γ
 - Une estimation de la $Cov(x',x)$ peut être donnée par

$$Cov(x',x) = \sigma^2 - \gamma(h)$$

où σ est le palier du variogramme et h la distance de x à x'

- Le système peut s'écrire sous forme matricielle (exemple pour 4 points)

$$\begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \\ w_4 \\ \infty \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & C_{13} & C_{14} & 1 \\ C_{21} & C_{22} & C_{23} & C_{24} & 1 \\ C_{31} & C_{32} & C_{33} & C_{34} & 1 \\ C_{41} & C_{42} & C_{43} & C_{44} & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} C_{p,1} \\ C_{p,2} \\ C_{p,3} \\ C_{p,4} \\ 1 \end{bmatrix}$$

- Il « suffit » donc d'inverser la matrice

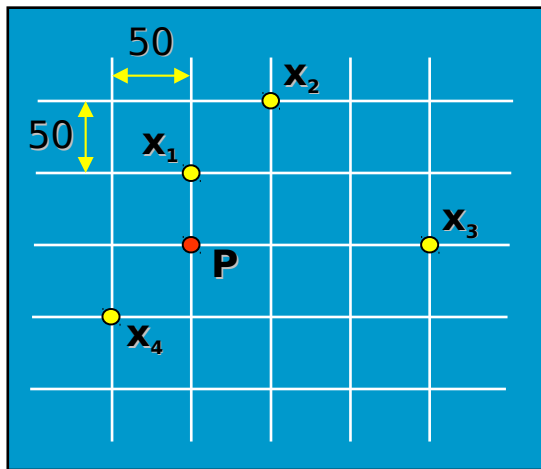
5 – Géostatistique : exemple de krigeage

- Un exemple complet

5 – Géostatistique : exemple de krigeage

■ Un exemple complet

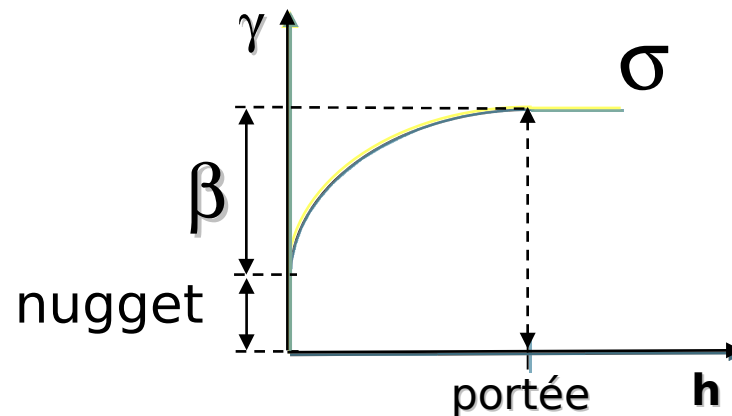
- Les données



5 – Géostatistique : exemple de krigeage

- Un exemple complet
 - Le variogramme théorique

$$\gamma(\mathbf{h}) = \begin{cases} 0 & \text{pour } |\mathbf{h}| = 0 \\ \text{nugget} + \lambda \left[\frac{3}{2} \left(\frac{|\mathbf{h}|}{a} \right) - \frac{1}{2} \left(\frac{|\mathbf{h}|}{a} \right)^3 \right], & \text{pour } 0 < |\mathbf{h}| \leq \text{portée} \\ \sigma & \text{pour } |\mathbf{h}| > \text{portée} \end{cases}$$



5 – Géostatistique : exemple de krigeage

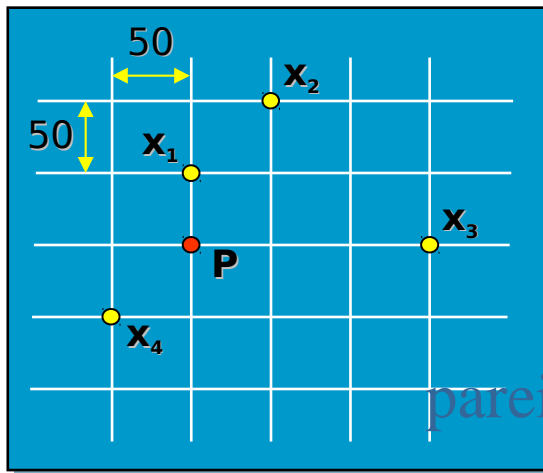
- Un exemple complet
 - Calcul de la matrice

$$\begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \\ w_4 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_{1,1} & C_{1,2} & C_{1,3} & C_{1,4} & 1 \\ C_{2,1} & C_{2,2} & C_{2,3} & C_{2,4} & 1 \\ C_{3,1} & C_{3,2} & C_{3,3} & C_{3,4} & 1 \\ C_{4,1} & C_{4,2} & C_{4,3} & C_{4,4} & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} C_{1,p} \\ C_{2,p} \\ C_{3,p} \\ C_{4,p} \\ 1 \end{bmatrix}$$

5 – Géostatistique : exemple de krigeage

■ Un exemple complet

- Calcul de la matrice



$$C_{1,2} = C_{2,1} = C_0 + C_1 - \gamma(50\sqrt{2})$$

$$= (2+20) - \left[2+20 \left[1,5 \left[\frac{50\sqrt{2}}{200} \right] - 0,5 \left[\frac{(50\sqrt{2})^3}{(200)^3} \right] \right] \right] = 9,84$$

pareil pour :

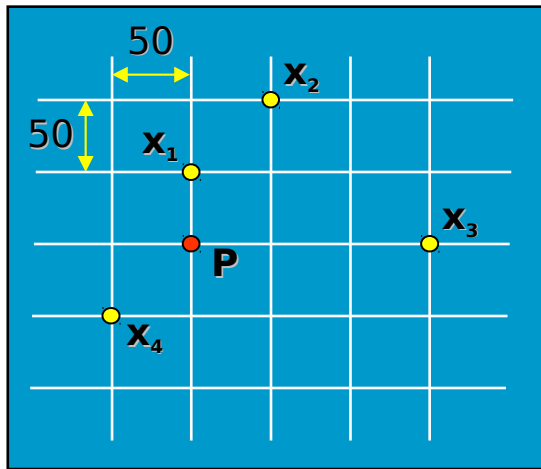
$$C_{4,p} = C_0 + C_1 - \gamma(50\sqrt{2}) = 9,84$$

On continue ...

5 – Géostatistique : exemple de krigeage

■ Un exemple complet

- Calcul de la matrice



$$C_{1,3} = C_{3,1} = (C_0 + C_1) - \gamma[\sqrt{(150)^2 + (50)^2}] = 1,23$$

$$C_{1,4} = C_{4,1} = (C_0 + C_1) - \gamma[\sqrt{(100)^2 + (50)^2}] = 4,98$$

$$C_{2,3} = C_{3,2} = (C_0 + C_1) - \gamma[\sqrt{(100)^2 + (100)^2}] = 2,33$$

$$C_{2,4} = C_{4,2} = (C_0 + C_1) - \gamma[\sqrt{(100)^2 + (150)^2}] = 0,29$$

$$C_{3,4} = C_{4,3} = (C_0 + C_1) - \gamma[\sqrt{(200)^2 + (50)^2}] = 0$$

$$C_{1,p} = (C_0 + C_1) - \gamma(50) = 12,66$$

$$C_{2,p} = (C_0 + C_1) - \gamma[\sqrt{(100)^2 + (50)^2}] = 4,98$$

$$C_{3,p} = (C_0 + C_1) - \gamma(150) = 1,72$$

$$C_{1,1} = C_{2,2} = C_{3,3} = C_{4,4} = (C_0 + C_1) - \gamma(0) = 22$$

5 – Géostatistique : exemple de krigeage

■ Un exemple complet

- Inversion de la matrice (laissons faire la machine ...)

- $w_1 = 0,518$ $w_2 = 0,089$ $w_3 = 0,022$ $w_4 = 0,371$

- Calcul de l'estimation

- $z'_p = 0,518 z_1 + 0,022 z_2 + 0,089 z_3 + 0,371 z_4$

- où z_1 est la valeur relevée en \mathbf{x}_1 , z_2 est la valeur relevée en \mathbf{x}_2 etc.

5 – Géostatistique : Krigeage cas non stat.

- Soit les données sur la température de 100 stations météorologiques $s_1 \dots s_{100}$ sur une vaste étendue orientée Nord-Sud
 - Comment prédire les valeurs de la température $T(s)$ à chaque point s en utilisant ces données ?
 - On sait que que la température à des latitudes plus petites (plus au sud) sont plus élevées.
 - il faut que $T(s)$ tienne compte la latitude
- Krigeage ordinaire n'est pas approprié ici, car il suppose que la structure globale est la même partout.
- ➔ La méthode du krigeage universel permet une structure globale non constante

5 – Géostatistique : Krigeage universel

- La méthode du krigeage universel consiste à modéliser la structure globale.
 - α doit être exprimé en fonction de $s \rightarrow \alpha(s)$
 - par exemple :
 - soit t_{max} est la température moyenne au sud de la zone de latitude s_{max} et t_{min} est la température moyenne au nord de latitude s_{min}
 - on suppose que la température diminue linéairement avec la latitude

on peut alors poser
$$\alpha(s) = t_{max} - (t_{max} - t_{min}) \cdot \frac{s - s_{max}}{s_{max} - s_{min}}$$

- Les autres étapes sont sensiblement les mêmes (étude du variogramme)
 - Néanmoins, risque de biais dans le calcul des corrélations
 - On peut essayer de supprimer cette « dérive » *a priori* avant de calculer les corrélations

5 – Géostatistique : Krigeage

- Les étapes du krigeage
 - Examiner les données
 - Trouver les tendances spatiales
 - Vérifier la normalité de la loi
 - Transformer les variables, si nécessaire
 - Déterminer la zone d'influence des points (anisotropie)
 - Etude du variogramme (variographie)
 - Calculer le variogramme empirique
 - Sélectionner du modèle qui épouse le mieux la répartition des points dans le semi-variogramme
 - Vérifier le modèle par validation croisée : examiner l'écart quadratique moyen
 - Krigeage
 - Choisir de la méthode de krigeage à utiliser
 - Générer une grille de données à interpoler
 - Réaliser l'interpolation en utilisant le modèle choisi

Exercices

- Exercices :
 1. Sur les données Ozone de la région de Los Angeles, essayer les différentes méthodes de krigeage

5 – Géostatistique : Propriétés du Krigeage

- Interpolation exacte
 - Il est facile de vérifier que pour un point de l'échantillon, la résolution du système fournit un poids égal à 1 pour ce point et un poids nul pour tous les autres
- Propriété de lissage
 - Les valeurs estimées présentent une dispersion moindre que les valeurs vraies
- Biais conditionnel
 - La moyenne des estimations est à peu égale à la moyenne réelle sauf si on ne prend que une zone où l'estimation est supérieure à un certain seuil → on ne trouve pas nécessairement la bonne moyenne sur cette zone

5 – Géostatistique : méthodes avancées

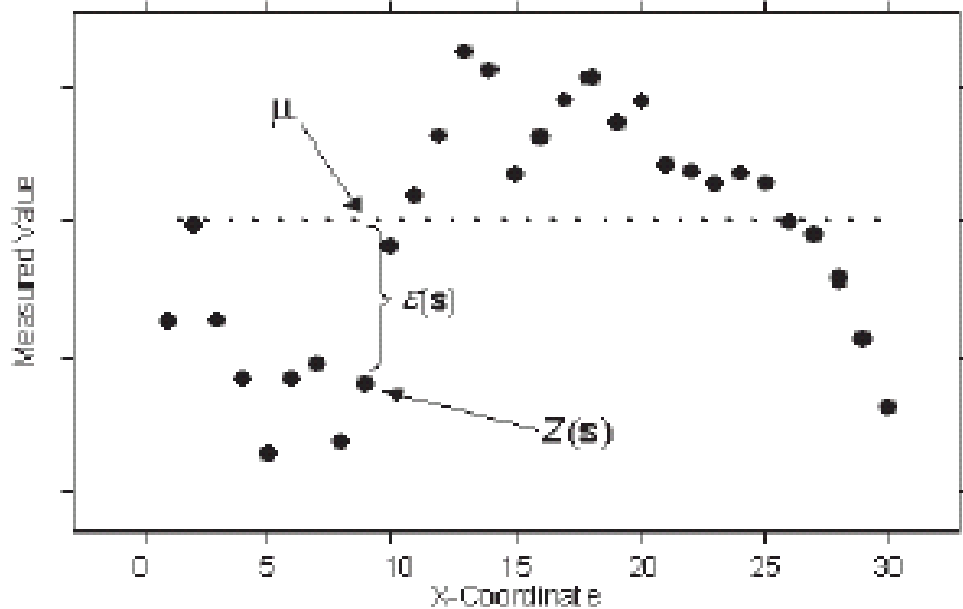
■ Krigeage d'indicateurs :

- méthode d'interpolation géostatistique n'exigeant pas que les données soient distribuées normalement.

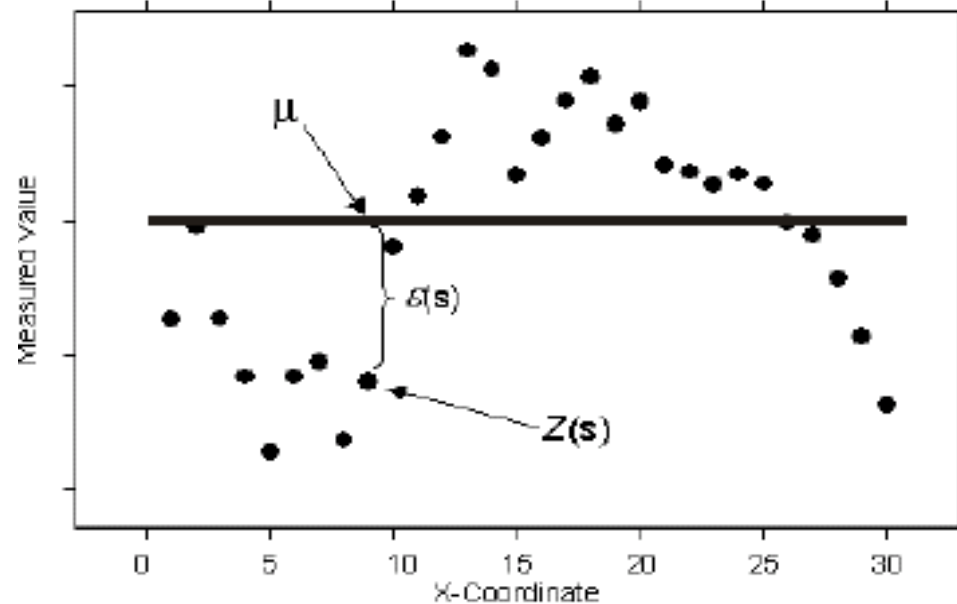
■ Co-krigeage

- technique d'interpolation utilisée lorsque il existe une ou plusieurs variables fortement corrélées avec la variable à estimer.
 - Attention : il faut que ces variables soient a minima échantillonnées à la même série de lieux que la variable d'intérêt.

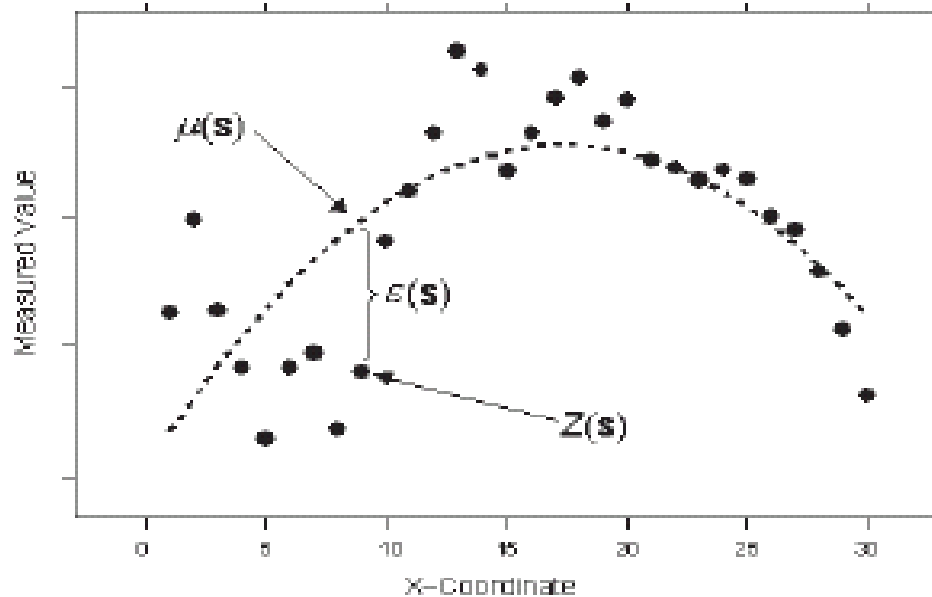
Ordinary Kriging



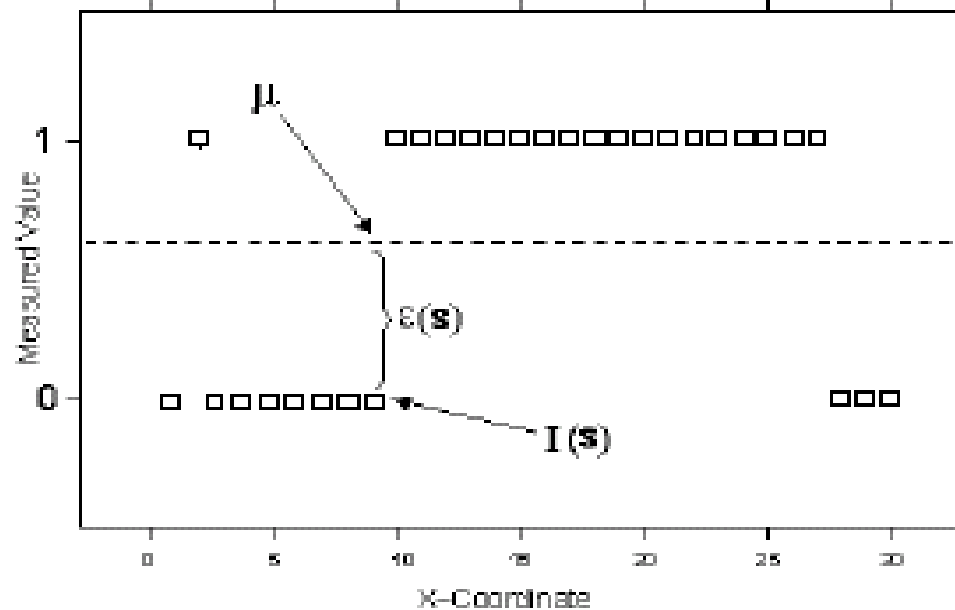
Simple Kriging



Universal Kriging



Indicator Kriging



Conclusion sur le Krigeage

■ Conclusion générale

- Il existe plusieurs solutions d'interpolation pour un même ensemble de données.
- La qualité des résultats d'interpolation spatiale dépend de :
 - L'exactitude, la quantité et la distribution spatiale des valeurs utilisées pour l'interpolation.
 - L'efficacité du modèle d'interpolation utilisé à modéliser correctement le phénomène à l'étude.
- Il faut associer les méthodes disponibles avec une bonne connaissance du terrain.

Principales références

■ Sources

- ESRI book “using ArcGIS Geostatistical Analyst”
- Spatial Interpolation: A Brief Introduction - Eugene Brusilovskiy
- www.spatialanalysisonline.com
- Geo-statistical Analysis - Dr. A.K.M. Saiful Islam
- Hétérogénéité spatiale à différentes échelles, S.GARRIGUES, D.ALLARD, F.BARET,S.MARNI,H.JEANJEAN
- Représentation cartographique de la qualité de l'air à l'échelle d'une agglomération ou d'une région, Giovanni CARDENAS
- Geospatial Analysis and Modeling, Helena Mitasova
- Estimation et interpolation spatiale, Michel Arnaud et Xavier Emery (Hermès)
- Statistique spatiale, méthodes et applications géomatique, Jean-Marc Zaninetti (Hermès)