



## Hassène MOURALI

Résidence el Salem – Cité olympique – Tunis 1003

Tél. > +216 96 106 219

Email > mouralihassene@gmail.com

Né le 20/11/1991

Tunisien

# Ingénieur mécatronique



## Formation

**2013 – 2016** > **DIPLOME NATIONAL D'INGENIEUR** > *UNIVERSITE LIBRE DE TUNIS (ULT) : MENTION TRES BIEN*

> Génie Mécatronique

**2012 – 2013** > **DIPLOME NATIONAL DE LICENCE APPLIQUEE** > *INSTITUT NATIONAL DES SCIENCES APPLIQUEES ET DE TECHNOLOGIE (INSAT) : MENTION TRES BIEN*

> Instrumentation et mesures physiques

**2010 – 2012** > **CYCLE PREPARATOIRE INTEGRE AUX ETUDES D'INGENIEURS** > *INSTITUT NATIONAL DES SCIENCES APPLIQUEES ET DE TECHNOLOGIE (INSAT)*

> MPI : Math, Physique, Informatique

**2009 – 2010** > **BACCALAUREAT** > *LYCEE TAHER SFAR – MAHDIA : MENTION BIEN*

> Sciences expérimentales



## Expérience professionnelle

**FEVRIER 2016 – JUIN 2016** > **EMWORKS TUNISIE** > *STAGE FIN D'ETUDES (DIPLOME D'INGENIEUR)*

- > Etude, conception et simulation d'un train d'atterrissage d'un avion tricycle sous SolidWorks
- > L'utilisation de la méthode de la rétro-ingénierie
- > La modélisation avec le module Simulink du Matlab

**JUIN 2015 – AOUT 2015** > **CENTRALE LAITIERE VITALAIT** > *STAGE D'ETE*

- > Mise en place d'un système automatisé pour le remplissage du lait cru dans les tanks de stockages

**JUIN 2014 – JUILLET 2014** > **AURES AUTO (CITROEN)** > *STAGE D'ETE*

- > Maintenance des systèmes mécaniques
- > Stage d'initiation

**FEVRIER 2013 – JUIN 2013** > **TUNISAIR TECHNICS** > *STAGE FIN D'ETUDES (DIPLOME DE LICENCE)*

- > Traçabilité de la mesure
- > Etude du four étalon du modèle « Jupiter 650 »
- > Etalonnage d'une chaîne de température



## Projets académiques

- > **ETUDE, CONCEPTION ET REALISATION D'UN BRAS MANIPULATEUR**
  - Utilisation du traitement d'image
  - Utilisation de l'Arduino
  - Réalisation d'une interface de commande Labview
- > **ETUDE, CONCEPTION ET REALISATION D'UN ROBOT SUIVEUR DE LIGNE**
- > **CONCEPTION SUR CATIA D'UN MOTEUR V6 ET D'UNE COQUE D'AVION**
- > **ETUDE ET MANIPLATION D'UN ROBOT KUKA A 6 AXES**



## Compétences

**LOGICIELS & LANGUAGES DE PROGRAMMATIONS MAITRISES** > SolidWorks (certifié CSWA), Catia , Labview, Abaqus, Matlab, Java, C++, VHDL, PL7, ISIS, Matlab Simulink, Microsoft Office, Systèmes embarqués, STM32, Arduino , Python, Unix , CentOS

**DOMAINE DE COMPETANCE** > Mécanique , Robotique , Mécatronique , Automatique (régulation et commande) , CAO&FAO , Systèmes embarqués , Instrumentation , Qualité , Management , Electronique , Pneumatique et Hydraulique, Electrotechnique , informatique temps réel , Maintenance Industrielle , Modélisation .

**LANGUE** > Français : bonne maîtrise , TCF : niveau C1  
> Anglais : bonne maîtrise  
> Allemand : Scolaire



## Centres d'intérêt

### **ASSOCIATION** >

2013-2015 : Membre du club Robotique ult

2010-2012 : Membre du club Autoclub insat